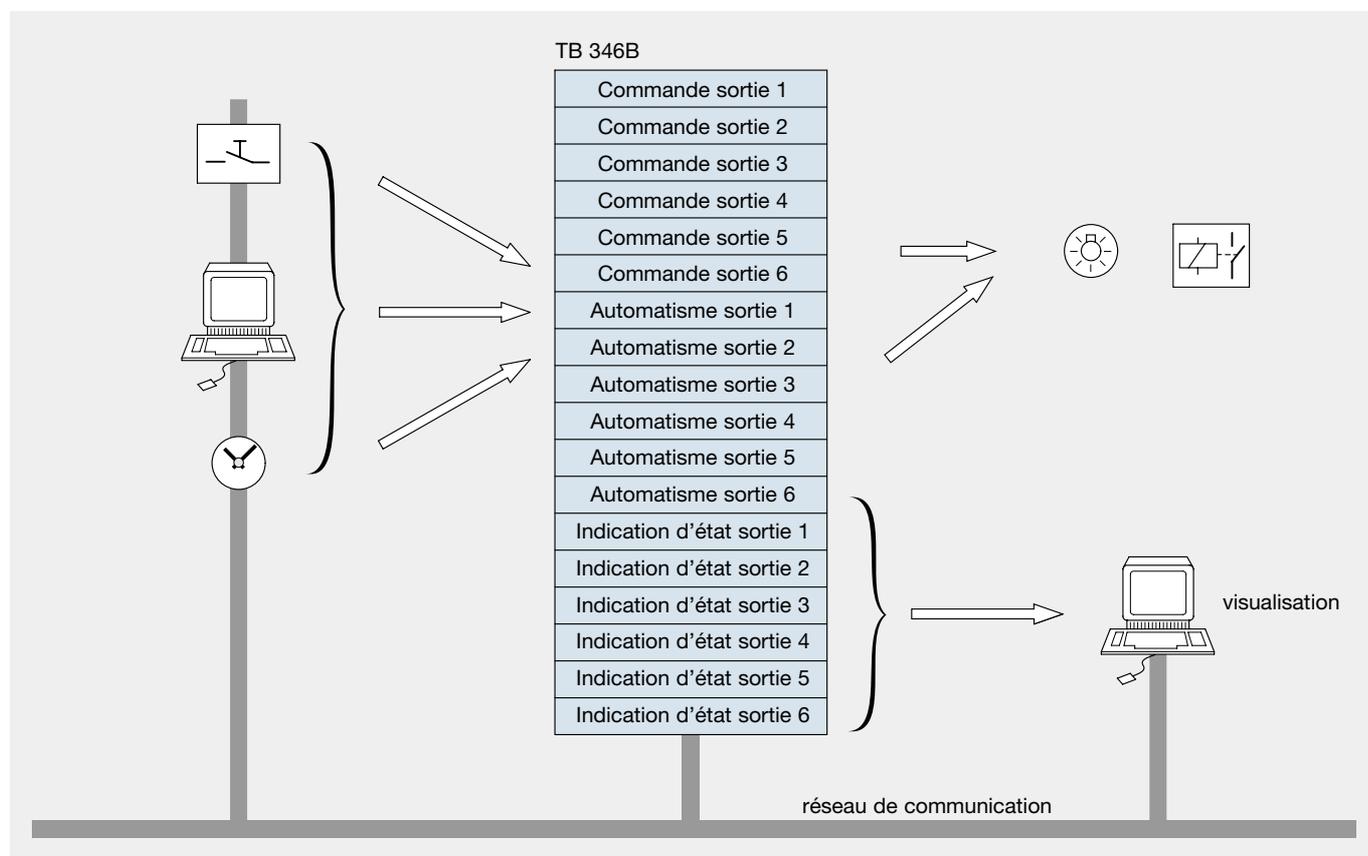


Logiciel d'application 6 sorties éclairage

famille :
Output
type :
Binary output, 6-fold

TB 346B

Environnement



Caractéristiques fonctionnelles

Associé au produit 6 sorties TB 046, TS 206A, TS 206B, le logiciel d'application TB 346B assure la commande de 6 circuits d'éclairage, d'ECS ou de VMC.

Ce logiciel réalise les fonctions suivantes :

- exécute les commandes marche/arrêt d'un émetteur type bouton poussoir, interrupteur...
- permet de définir sur chacune des sorties un fonctionnement parmi :
 - marche/arrêt
 - fonctionnement "télérupteur" durant une période d'occupation normale d'un local, et relances "minutées" en dehors de cette période
 - fonction logique ET ou OU
 - retard à l'enclenchement et/ou au déclenchement
 - minuterie
- émet sur le réseau l'état réel de chaque sortie à chaque changement.

Mode de fonctionnement

La sélection du mode de fonctionnement se fait en positionnant le commutateur auto/manu en face avant du produit :

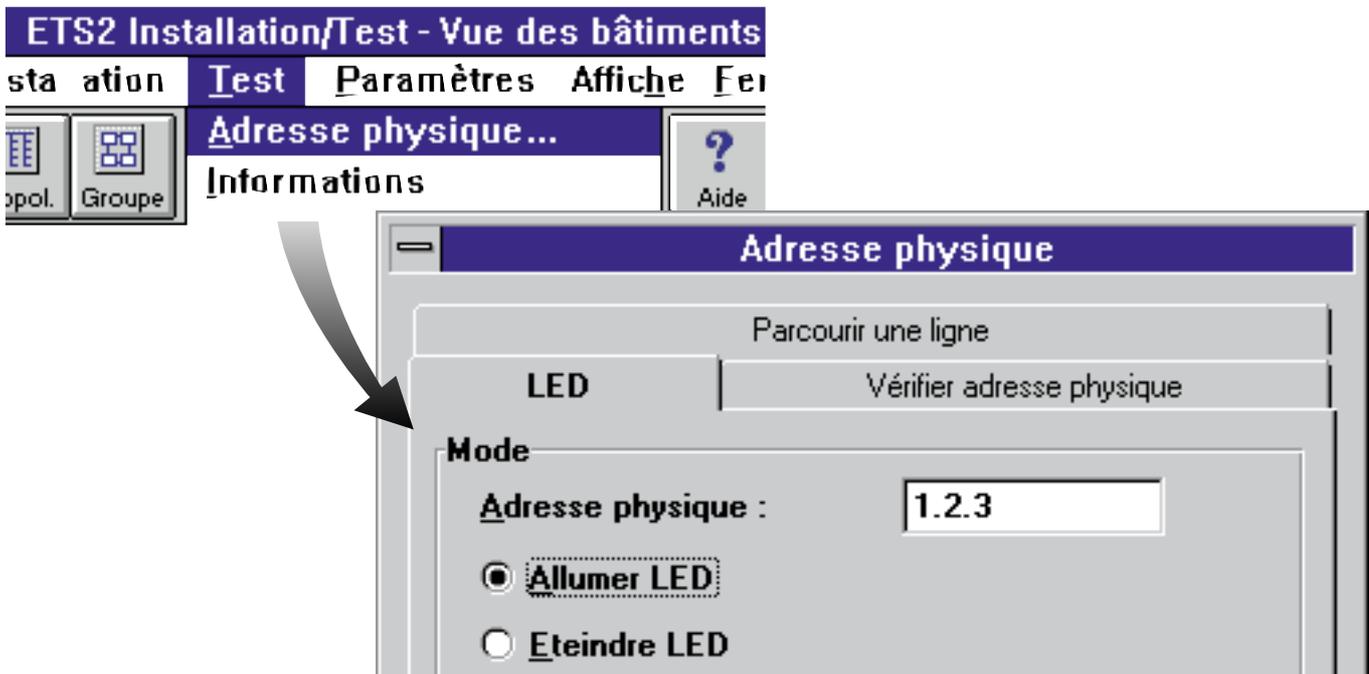
- mode auto : - mode normal de fonctionnement
 - ce mode est indispensable pour pouvoir piloter le produit par le bus
- mode manu : - ce mode de fonctionnement permet de tester le raccordement des sorties
 - en entrant dans ce mode, l'état des voies ne change pas
 - la commande des sorties se fait par appuis successifs sur les boutons poussoirs en face avant, selon la séquence suivante :
 1^{er} appui : fermeture du contact
 2^{ème} appui : ouverture du contact
 appuis suivants : inversion de l'état du contact
 - durant le mode manu, les commandes qui proviennent du réseau sont ignorées et l'état des sorties sélectionnées est maintenu au retour en mode auto.

Adressage physique en mode auto

Un bouton poussoir accessible à l'aide d'un outil permet de mettre le produit en mode d'adressage physique. Il est signalé par l'allumage fixe du voyant d'adressage physique.
 Le produit restera en mode adressage physique tant qu'il n'aura pas été adressé, ou jusqu'au prochain appui sur le bouton poussoir d'adressage physique.

Repérage du produit avec l'outil logiciel ETS 2

Quel que soit le mode de fonctionnement du produit "auto" ou "manu", il est possible d'allumer ou d'éteindre à distance le voyant d'adressage physique du produit avec l'outil ETS 2. Cette commande est disponible dans le module Installation/Test ETS 2 et elle permet de vérifier sans ambiguïté possible l'emplacement de chacun des participants (dans une armoire électrique ...).



- si le commutateur est en position "auto" : lorsque le voyant d'adressage clignote, il suffit d'exécuter "Eteindre LED" ou d'appuyer sur le bouton poussoir d'adressage physique pour sortir du mode d'adressage,
- si le commutateur est en position "manu" : il faut sortir du mode d'adressage de la même manière, avant d'accéder à la commande manuelle des voies par les boutons poussoirs.

Principe de fonctionnement

● **Fonctionnement sans automatisme**

commande

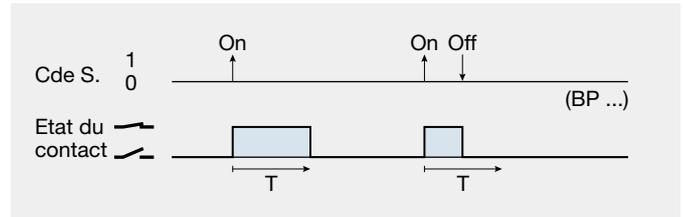
marche / arrêt [dropdown arrow]

Lorsque le fonctionnement de la commande est défini en **marche/arrêt**, l'état du contact de sortie dépend de la valeur inscrite dans l'objet Commande.

commande

minuterie [dropdown arrow]

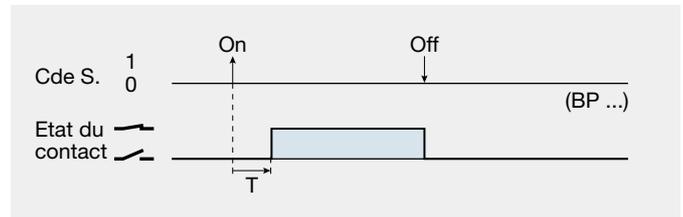
Avec la fonction minuterie :
 - l'ouverture du contact est automatique à l'écoulement du délai précisé dans le paramètre "Temporisation"
 - le contact s'ouvre lorsque l'objet "Commande" reçoit un ordre Off. Il s'agit d'une minuterie recyclable.



commande

retard à l'enclenchement [dropdown arrow]

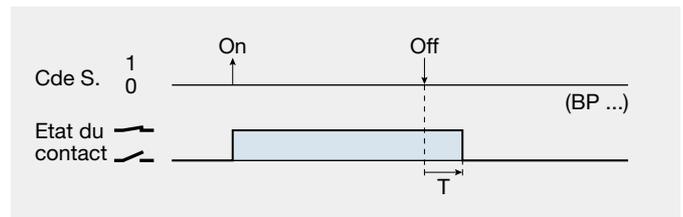
Le retard à l'enclenchement consiste à retarder le traitement des commandes On (1) sur l'objet "Commande".
 Le retard est précisé dans le paramètre "Temporisation".



commande

retard au déclenchement [dropdown arrow]

Le retard au déclenchement consiste à retarder le traitement des commandes Off (0) sur l'objet "Commande".
 Le retard est précisé dans le paramètre "Temporisation".



commande

retard à l'enclenchement et au déclench. [dropdown arrow]

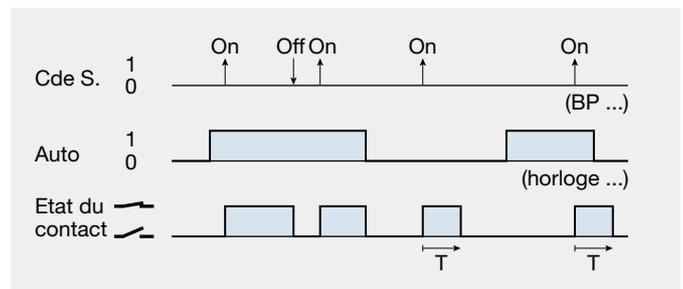
Le retard à l'enclenchement et au déclenchement consiste à retarder le traitement des commandes On (1) et des commandes Off (0) sur l'objet "Commande".
 Le retard est précisé dans le paramètre "Temporisation".

● **Fonctionnement avec automatisme**

alternance télérupteur/minuterie : automatisme

alternance télérupteur / minuterie [dropdown arrow]

Le contact de sortie adopte un fonctionnement télérupteur si l'objet "Automatisme" est actif (1).
 Le contact de sortie adopte un fonctionnement minuterie si l'objet "Automatisme" est inactif (0).



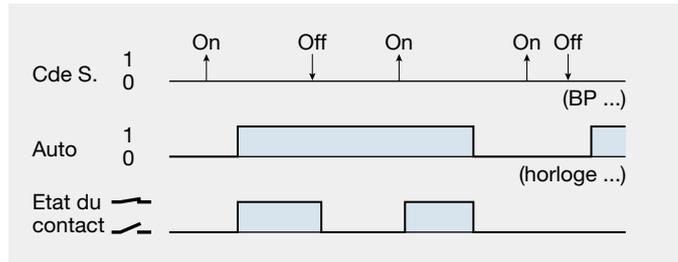
automatisme

ET 

Le contact de sortie se ferme lorsque les deux objets "Commande" et "Automatisme" reçoivent un ordre On (1).

La fonction logique ET peut être combinée avec l'un des fonctionnements sans automatisme pour l'objet "Commande" :

- marche/arrêt
- minuterie
- retard à l'enclenchement
- retard au déclenchement
- retard à l'enclenchement et au déclenchement.



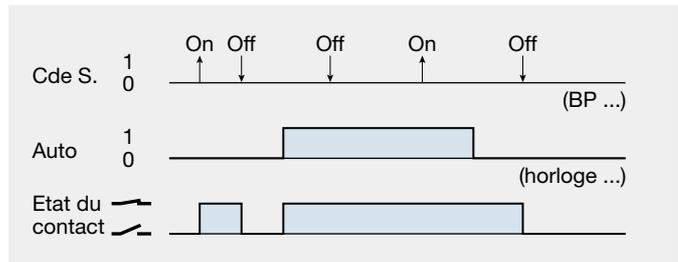
automatisme

OU 

Le contact de sortie est ouvert lorsque les deux objets "Commande" et "Automatisme" reçoivent un ordre Off (0).

La fonction logique OU peut être combinée avec l'un des fonctionnements sans automatisme pour l'objet "Commande" :

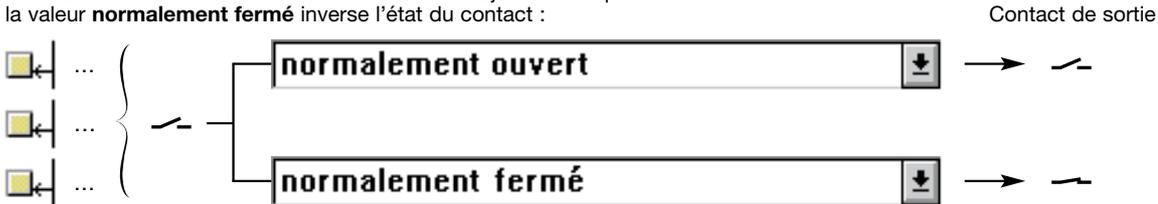
- marche/arrêt
- minuterie
- retard à l'enclenchement
- retard au déclenchement
- retard à l'enclenchement et au déclenchement.



Le paramètre

Contact de sortie

Il agit en dernier ressort sur le contact de sortie. La valeur **normalement ouvert** confirme l'évaluation des objets tandis que la valeur **normalement fermé** inverse l'état du contact :



Les objets de communication

Des	Produit	N° de commande	Programme	Pièce	Fonction	Clé
no.	Fonction	Nom de l'objet	Adresses	TYPE	Priorité	K L E T Act
 6 sorties 6A modulaire TB046 TB346B						
	0	Maintenance		2 Byte	Auto	✓ ✓ ✓
	1	Commande	Sortie 1	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	2	Commande	Sortie 2	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	3	Commande	Sortie 3	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	4	Commande	Sortie 4	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	5	Commande	Sortie 5	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	6	Commande	Sortie 6	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	7	Automatisme	Sortie 1	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	8	Automatisme	Sortie 2	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	9	Automatisme	Sortie 3	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	10	Automatisme	Sortie 4	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	11	Automatisme	Sortie 5	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	12	Automatisme	Sortie 6	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
	13	Indication état	Sortie 1	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓
	14	Indication état	Sortie 2	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓
	15	Indication état	Sortie 3	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓
	16	Indication état	Sortie 4	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓
	17	Indication état	Sortie 5	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓
	18	Indication état	Sortie 6	1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓

Obj 0 : indique à tout moment la position du commutateur auto / manu du produit. Cet objet est également émis sur le réseau sur interrogation.

valeurs possibles : 00000000 0000000A

A : position du commutateur 0 -> auto
1 -> manu

obj 1, 2, 3, 4, 5, 6 : reçoit les commandes et actionne la sortie en tenant compte de la valeur inscrite dans cet objet, ainsi que de la valeur de l'objet "Automatisme"

obj 7, 8, 9, 10, 11, 12 : l'ordre émis par l'automatisme auquel est raccordé cet objet est interprété selon le paramètre "Action de l'automatisme"

obj 13, 14, 15, 16, 17, 18 : émet sur le réseau l'état réel de la sortie à chaque changement d'état

Nombre d'adresses de groupe maximum : 32
Nombre d'associations maximum : 32

Les paramètres

Sortie 1	Sortie 2	Sortie 3	Sortie 4	Sortie 5	Sortie 6
Fonctionnement automatisme					
pas utilisé					
Fonctionnement commande					
marche / arrêt					
Etat apres coupure bus					
mémorisation					
Contact de sortie					
normalement ouvert					

Sortie 1	Sortie 2	Sortie 3	Sortie 4	Sortie 5	Sortie 6
Fonctionnement automatisme					
pas utilisé					
Fonctionnement commande					
marche / arrêt					
Etat apres coupure bus					
mémorisation					
Contact de sortie					
normalement ouvert					

Paramètres par défaut

Sortie 1

-> Fonctionnement automatisme : définit la fonction associée à l'objet "Automatisme 1" pour la sortie 1.
- pour la fonction alternance télérupteur/minuterie, il est nécessaire de renseigner une temporisation
- la fonction logique ET ou OU peut être combinée avec l'une des fonctions associable à l'objet Commande de la sortie.

Valeurs possibles :
pas utilisé, alternance télérupteur/minuterie, ET, OU.

-> Fonctionnement commande : définit la fonction associée à l'objet "Commande sortie1".
- pour les fonctions Retard ou minuterie, il est nécessaire de renseigner une temporisation.

Valeurs possibles :
Marche/Arrêt, Retard à l'enclenchement, Retard au déclenchement, Retard à l'enclenchement et au déclenchement, Minuterie.

-> Temporisation : base de temps utilisée pour les fonctions minuterie ou retard.

Valeurs possibles :
0, 1, 2, 5, 10 à 30 secondes par pas de 5 s., 40 s., 50 s., 1 mn à 15 mn par pas de 1 mn, 30 mn à 2 heures par pas de 15 mn, 2 h 30 mn à 4 heures par pas de 30 mn.

-> Etat après coupure bus :
- mémorisation : sur coupure bus, l'état de la sortie est conservé pendant toute la durée de la coupure et jusqu'à réception d'un nouveau message bus.
- On : sur coupure bus, l'état de la sortie est conservé pendant toute la durée de la coupure. Au retour du bus, la sortie se ferme et reste fermée jusqu'à réception du prochain message bus.
- Off : sur coupure bus, l'état de la sortie est conservé pendant toute la durée de la coupure. Au retour du bus, la sortie s'ouvre et reste ouverte jusqu'à réception du prochain message bus.

Initialisation

- A la première mise sous tension toutes les sorties sont ouvertes (tous les voyants éteints) jusqu'à réception d'une commande.
- Après une coupure bus, chaque voie est évaluée d'après son paramètre "Etat après coupure bus" et les voyants reflètent l'état des sorties.
- A chaque initialisation, émission sur le bus de l'objet "Indication d'état" de chacune des voies 1 à 6.

-> Contact de sortie : définit le comportement du relais

Valeurs possibles :
normalement ouvert, normalement fermé.

Sortie 2, Sortie 3, Sortie 4, Sortie 5, Sortie 6
idem Sortie 1